# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

09-298433

(43)Date of publication of application: 18.11.1997

(51)Int.CI.

H03G 9/00

H03F 3/181 H04H 7/00

(21)Application number: 08-134382

(71)Applicant: TOA CORP

(22)Date of filing:

30.04.1996

(72)Inventor: MATSUTANI HIROSHI

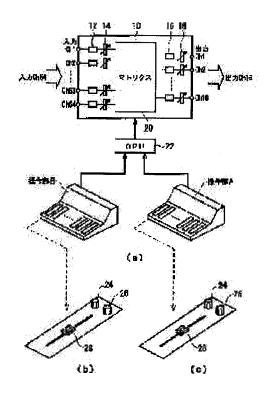
**SUZUKI SHIGEO** 

# (54) SIGNAL PROCESSING UNIT

# (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To adjust sound states at various positions in a hall or the like properly depending on the progressing state of the performance.

SOLUTION: A filter 12 and a fader 14 of a signal processing section 10 are used to adjust the level and the frequency characteristic of a received audio signal. The adjustment of the filter 12 and the fadar 14 is conducted by using an operation parameter fed from an operation section A or B via a CPU 22. When the CPU 22 receives outputs from the operation sections A, B simultaneously, e.g. operation parameters for the filter 12 simultaneously from the operation sections A, B, the CPU 22 gives the parameter from any operation section that is operated earlier to the signal processing section 10.



#### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

13.09.2002

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than

the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号

# 特開平9-298433

(43)公開日 平成9年(1997)11月18日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		識別記号	<b>庁内整理番号</b>	FΙ		技術表示箇所
H03G	9/00			H03G	9/00	Z
H03F	3/181			H03F	3/181	Z
H 0 4 H	7/00			H04H	7/00	

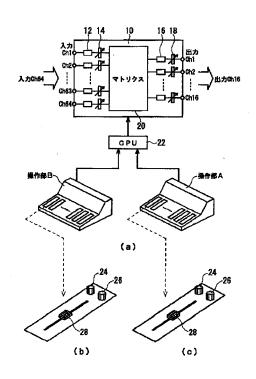
		審査請求	未請求 請求項の数5 FD (全 7 頁)		
(21)出願番号	特顧平8-134382	(71)出顧人	,		
(22)出顧日	平成8年(1996)4月30日		ティーオーエー株式会社 神戸市中央区港島中町7丁目2番1号		
		(72)発明者	松谷 洋		
			兵庫県神戸市中央区港島中町7丁目2番1		
			号 ティーオーエー株式会社内		
		(72)発明者	鈴木茂夫		
			兵庫県神戸市中央区港島中町7丁目2番1		
		•	号 ティーオーエー株式会社内		
		(74)代理人	弁理士 田中 浩 (外2名)		

#### (54) 【発明の名称】 信号処理装置

### (57)【要約】

【課題】 ホール等において、様々な位置での音響状態 を公演の進行状態に応じて適切に調整する。

【解決手段】 信号処理部10において、入力されたオーディオ信号の周波数特性やレベルを、フィルタ12やフェーダ14によって調整する。フィルタ12やフェーダ14の調整は、CPU22 を介して操作部AまたはBから供給された操作バラメータによって行われる。CPU22 は、同一の特性、例えばフィルタ12に対する操作バラメータが、操作部A、Bから同時に供給された場合、先に操作されている操作部からのパラメータを信号処理部10に供給する。



# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力された可聴周波数信号の異なる特性 を、これら特性にそれぞれ対応した操作パラメータに応 じて変化させる信号処理手段と、

上記各操作パラメータをそれぞれ発生する複数の操作パ ラメータ発生手段とを、具備する信号処理装置。

【請求項2】 請求項1記載の信号処理装置において、 上記可聴周波数信号の同一の特性に対して上記各操作パ ラメータ発生手段から発生された上記各操作パラメータ のうちいずれを使用するか、一定の規則に従って決定す 10 る決定手段を有する信号処理装置。

【請求項3】 請求項2記載の信号処理装置において、 上記各操作パラメータ発生手段は、上記各特性にそれぞ れ対応した操作子と、これら操作子のうち少なくとも一 部のものが操作されたとき検知信号を発生する検知手段 とを、具備し、

上記決定手段は、上記検知手段に接続され、同一の特性 に対する各操作子のうち先に操作された操作子からの操 作パラメータを選択する信号処理装置。

【請求項4】 請求項3記載の信号処理装置において、 上記操作子は、他の操作パラメータ発生手段の対応する 操作子が操作されているとき、その操作量に応じて駆動 手段によって駆動されることを特徴とする信号処理装 黂.

【請求項5】 請求項1記載の信号処理装置において、 上記各操作パラメータ発生手段間に、通信手段を設けた ことを特徴とする信号処理装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、可聴周波数信号の 特性、例えばレベル、周波数特性等を調整する信号処理 装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、信号処理装置を備える装置として は、例えば、オーディオミキサーがある。オーディオミ キサーは、例えば図5に示すようなコンサートホール等 で使用されることがある。オーディオミキサーの1台の 操作部2が、コンサートホールの客席の或る部分 a に設 置され、操作者がホールの音響状態を聞きながら、操作 部2の各種操作子の操作を行う。これによってレベルや 40 周波数特性を調整した音声信号が、スピーカ4から客席 に向かって放射される。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかし、コンサートホ ール内の音響状態は、ホール内の場所によって異なる。 例えば、操作部2が設置されている1階の客席aの付近 と、2階席もの付近では、周波数特性や残響が大きく異 なる。操作者は、客席のいずれの位置でも良好な音響特 性が得られるように、操作部2の操作子を操作する必要 がある。操作者は、客席aの付近にいるので、客席a付 50 合、先に操作された操作子からの操作バラメータを優先

近の音響状態は容易に把握することができる。しかし、 例えば客席bの付近の音響状態を、操作部2の位置にい て、把握することは容易ではない。客席bの音響状態を 操作者が把握しようとすると、公演が行われている最中 に、客席bまで操作者が行かねばならない。公演の進行 中には、その進行に合わせて、操作部2の操作が必要で あり、操作者が公演中に客席bまで移動することは不可 能である。仮に、補助者に操作を任せて、客席りまで操 作者が移動したとしても、ミキサーの調整は、その調整 の結果を操作者が聴きながら行うのが普通であるので、 操作部2の位置に操作者が戻ってきてから、客席 b で聴 いた音響状態の記憶だけを基にして、適切に調整を行う ことは困難である。

【0004】本発明は、例えばホール等において、様々 な位置での音響状態を公演の進行状態に応じて適切に調 整することができる信号処理装置を提供することを目的 とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記の課題を解決するた 20 めに、本発明は、入力された可聴周波数信号の異なる特 性を、これら特性にそれぞれ対応した操作パラメータに 応じて変化させる信号処理手段と、上記各操作パラメー タをそれぞれ発生する複数の操作パラメータ発生手段と を、具備するものである。これら操作パラメータ発生手 段は、音場、例えばコンサートホールの様々な位置に配 置することができる。

【0006】請求項1記載の発明によれば、複数の操作 パラメータ発生手段によって、可聴周波数信号の各特性 を調整することができる。

【0007】請求項2記載の発明は、請求項1記載の信 号処理装置において、上記可聴周波数信号の同一の特性 に対して上記各操作パラメータ発生手段から発生された 上記各操作バラメータのうちいずれを使用するか、一定 の規則に従って決定する決定手段を有する。

【0008】請求項2記載の発明によれば、例えば複数 の操作バラメータ発生手段が、同一の特性の操作バラメ ータを発生したとしても、即ち競合したとしても、決定 手段によって決定された操作パラメータのみによって特 性が調整される。

【0009】請求項3記載の発明では、請求項2記載の 信号処理装置において、上記各操作パラメータ発生手段 が、上記各特性にそれぞれ対応した操作子と、これら操 作子のうち少なくとも一部のものが操作されたとき、検 知信号を発生する検知手段とを、具備している。さら に、上記決定手段が、上記検知手段に接続され、同一の 特性に対する各操作子のうち先に操作された操作子から の操作パラメータを選択する。

【0010】請求項3記載の発明によれば、決定手段 は、同一の特性に対する操作パラメータが競合した場

する。

【0011】請求項4記載の発明は、請求項3記載の信 号処理装置において、上記操作子が、他の操作パラメー タ発生手段の対応する操作子が操作されているとき、そ の操作量に応じて駆動手段によって駆動されるものであ

【0012】請求項4記載の発明によれば、操作パラメ ータ発生手段の操作子が既に操作バラメータを発生して いると、これの操作量に応じて、別の操作パラメータ発 生手段における既に操作パラメータを発生している操作 10 子に対応する操作子が駆動手段によって移動されるの で、先に操作されている操作子の操作状況を把握するこ とができる。

【0013】請求項5記載の発明は、請求項1記載の信 号処理装置において、上記各操作バラメータ発生手段間 に、通信手段を設けたものである。

【0014】請求項5記載の発明によれば、各操作パラ メータ発生手段間において、通信が可能であるので、両 操作パラメータ発生手段の操作者が、互いに連絡を取り ながら、音響状態の調整を行える。

[0015]

【発明の実施の形態】本発明をオーディオミキサーに実 施した1実施の形態を図1乃至図3に示す。図1(a) に示すように、とのオーディオミキサーは、例えばDS Pによって構成された信号処理部10を有している。と の信号処理部10は、例えば合計64の入力チャンネル Chl乃至CH64を有し、これら各入力チャンネルC h1乃至Ch64には、入力されたオーディオ信号の各 特性、例えば周波数特性、レベルを調整するためのフィ ルタ12やフェーダ14がそれぞれ設けられている。ま 30 れ良好にするように調整が可能である。 た、信号処理部10は、例えば合計16の出力チャンネ ルChl乃至Chl6も有している。これら出力チャン ネルChl乃至Chl6にも、オーディオ信号の各特 性、例えば周波数特性、レベルを調整するためのフィル タ16やフェーダ18がそれぞれ設けられている。

【0016】これら各入力チャンネルCh1乃至Ch6 4のオーディオ信号は、各出力チャンネルCh1乃至C h 16のうち、予め定められたものに、マトリクス20 を介して供給される。例えば入力チャンネルCh1、C h5のオーディオ信号は、出力チャンネルCh1に供給 40 され、入力チャンネルCh3、Ch4のオーディオ信号 は、出力チャンネルCh2に供給される。以下、同様に 他の入力チャンネルのオーディオ信号も、予め定められ た出力チャンネルに供給される。

【0017】各入力チャンネルCh1乃至Ch64、各 出力チャンネルCh1乃至Ch16の各フィルタ12、 16、各フェーダ14、18をどのように制御するかを 表す操作パラメータや、各入力チャンネルCh1乃至C h64を各出力チャンネルCh1乃至Ch16のいずれ に接続するかを表すマトリクス情報は、例えばCPU2 50 【0023】例えば、操作部Aの入力チャンネルCh1

2を介して処理部10に、操作パラメータ発生手段、例 えば操作部A、Bから供給される。

【0018】操作部Aは、例えば図2に示すように、コ ンサートホールの1階の客席aの付近に配置されてお り、操作部Bは、2階の客席bの付近に配置されてい る。これら操作部A、Bは、図1に示すようにいずれも 同一の構成であり、各入力チャンネルCh1乃至Ch6 4に対応する64個の入力モジュールと、各出力チャン ネルCh1乃至Ch16に対応する16個の出力モジュ ールとを有している。

【0019】図1(b)、(c)に拡大して示されてい るように、操作部A、Bの全ての入力及び出力モジュー ルは、フィルタ12または16の特性を調整するための 操作子、例えばロータリエンコーダを有している。これ らロータリエンコーダの回転軸には、これを回転させる ための回転ツマミ24、26が設けられている。同様 に、フェーダ14、18でのレベルを調整するための操 作子、例えばスライド抵抗器が設けられている。このス ライド抵抗器には、スライドツマミ28が設けられてお 20 り、手での操作に応じて下端(マイナス無限大に相当) から上端(0dBに相当)までスライドする。これらツ マミ24、26、28を操作することによって、上述し た各操作パラメータが発生する。従って、いずれの入力 及び出力チャンネルのフィルタ12、16、フェーダ1 4、18も、操作部A、Bの対応するツマミの操作によ って調整可能である。例えば入力チャンネル1のフィル タ12、フェーダ14は、操作部A、Bの入力チャンネ ル1に対応する入力モジュールのツマミ24、26、2 8によって調整可能で、客席a、bの音響状態をそれぞ

【0020】しかし、同一のチャンネルの同一の特性 を、操作部A、Bの双方によって同時に制御しようとす る場合がある。このような場合に対処するために、この 実施の形態では、次のように構成されている。

【0021】操作部A、Bの各入力及び出力チャンネル のツマミ24、26、28には、検知手段、例えばタッ チセンサ(図示せず)がそれぞれ設けられている。これ らツマミに操作者が触れると、そのツマミに触れている ことがCPU22に報知される。例えば操作部Aの入力 チャンネルCh1用のモジュールの回転ツマミ24を操 作者が操作すると、その旨がCPU22に報知される。 また、操作者がこの回転ツマミ24から手を離すと、検 知信号は消失する。

【0022】CPU22は、タッチセンサからの検知信 号が入力されると、そのタッチセンサが設けられている 入力または出力モジュールのツマミに対応する。他の操 作部の入力または出力モジュールのツマミに操作者が既 に触れているか、即ち検知信号が既に入力されているか 判断する。

の入力モジュールの回転ツマミ24に操作者が触れたと き、操作部Bの同じ入力チャンネルCh1の入力モジュ ールの回転ツマミ24に操作者が既に触れているか判断 する。操作部Bの入力Ch1の入力モジュールの回転ツ マミ24に操作者が触れていないと、操作部Aの入力チ ャンネルChlの入力モジュールの回転ツマミ24を操 作者が操作している(触れている)ととによって発生し ている操作パラメータを、CPU22は、信号処理部1 0に供給する。

【0024】また、操作部Bの入力チャンネルCh1の 10 入力モジュールの回転ツマミ24に既に操作者が触れて いると、操作部Aの入力チャンネルCh1の入力モジュ ールの回転ツマミ24に操作者が触れていても、それに よって発生する操作パラメータを、CPU22は信号処 理部10に供給しない。その結果、操作部Bの入力チャ ンネルCh1の入力モジュールの回転ツマミ24を、手 で触れて操作することによって発生している操作パラメ ータに応じて、入力チャンネルCh1のフィルタ12は 制御される。

【0025】このようにCPU22が、先に手で触れら 20 れているツマミによる制御を優先するように制御してい るので、CPU22が決定手段として機能する。また、 CPU22が上記のように決定するので、操作子の操作 が操作部A、Bで競合しても、無秩序状態とはならな

【0026】例えば、後に操作された操作子からの操作 パラメータを優先するように構成した場合、先に手で触 れた操作子を操作している途中で、後に手で触れた操作 子の操作に応じた特性に急激に特性が変化する可能性が あり、聴衆に違和感を与えることになる。しかし、先に 30 手で触れた操作子の操作を優先すると、これが操作され ている限りは、この操作子の操作に応じた特性に調整さ れるので、極端な特性の変化は生じないので、聴衆に違 和感を与えることはない。

【0027】なお、操作部Aの操作子のみが操作されて おり、その操作子から手が離された場合には、その操作 子によって調整された状態が維持される。

【0028】操作部A、Bの同じ入力または出力チャン ネルのモジュールの同じツマミが、操作部B側で先に操 作者によって触れられており、後で操作部A側で操作者 40 によって触れられた状態が継続し、操作部A側で操作者 が手を離すと、そのまま操作部B側での操作が継続され る。上記の競合状態において、先に操作者が触れていた 操作部B側のモジュールのツマミから操作者が手を離す と、CPU22は、検知信号が消失したので、操作部A の対応するモジュールのツマミに操作者が手で触れて操 作することによって発生している操作パラメータを信号 処理部10に供給する。

【0029】このように操作が競合した場合であって、

による特性の変化を維持せずに、後に操作された操作子 の操作に応じた状態に特性を変化させているので、特性 の調整についての最新の要求に対応することができる。 【0030】上記の説明は、操作部B側で既にツマミを 操作者が手で触れている場合の説明であるが、逆に操作 部A側で既にツマミが操作者によって触れられている場 合も、先に触れられている操作部Aの対応するツマミの

操作が優先される。上記の説明は、回転ツマミ24を例 としたが、回転ツマミ26においても同様に制御され

【0031】スライドツマミ28の場合も同様に、先に 操作されてたツマミが発生している操作バラメータが優 先される。但し、スライドツマミ28の場合、一方の操 作部で或るモジュールのスライドツマミ28が操作され ると、それに対応する他方の操作部のモジュールのスラ イドツマミ28も、同様に移動される。

【0032】例えば、入力チャンネルCh1のモジュー ルに対応する操作部A、Bのスライドツマミ28双方 を、操作者が操作していない状態において、操作部Aの 入力チャンネルCh1のスライドツマミ28に操作者が 触れると、操作部B側では対応するスライドツマミ28 が操作されていないので、上述したのと同様にして、操 作部Aの入力チャンネルChlのスライドツマミ28の 操作に応じて発生した操作パラメータによって入力チャ ンネルCh1のフェーダ14が調整される。

【0033】同時に、操作部Bの入力チャンネルCh1 のスライドツマミ28も、操作部Aの入力チャンネルC h1のスライドツマミ28の移動と同じように移動す る。例えば、操作部Aの入力チャンネルChlのスライ ドツマミ28が、図3(a)に示すように0dB、即ち 上端まで移動していると、操作部Bの入力チャンネルC h1のスライドツマミ28も、上端まで移動する。従っ て、現在の操作状況を認識することができる。

【0034】とれは、各スライドツマミ28が図示しな いモータによってスライド可能とされ、一方の操作部の スライドツマミ28の移動に等しい移動を、他方の操作 部の対応するスライドツマミ28にさせるように、モー タに制御信号をCPU22が供給することによって行わ れている。

【0035】操作部Aの入力チャンネルChlのモジュ ールのスライドツマミ28に操作者が触れている状態に おいて、操作部Bの入力チャンネルChlのモジュール のスライドツマミ28に操作者が触れると、検知信号が 発生し、これに応じてCPU22は、操作部Bの入力チ ャンネルCh1のモジュールのスライドツマミ28のモ ータによる駆動を解除する。従って、操作者は、操作部 Bの入力チャンネルChlのモジュールのスライドツマ ミ28を、モータによって駆動されていた位置から自由 に移動させることができ、例えば図3(b)に示すよう 先に操作された操作子の操作が終了した場合、その操作 50 にマイナス無限大、即ち下端までスライドツマミ28を

移動させることができる。

【0036】但し、先に操作部Aの入力チャンネルCh 1のモジュールのスライドツマミ28に操作者が触れて いて、かつ触れている状態を維持しているので、入力チ ャンネルCh1のフェーダ14は、操作部Aの入力チャ ンネルCh1のモジュールのスライドツマミ28の操作 に応じて制御されている。即ち、0dBの状態に制御さ れる。

【0037】との状態において、操作部Bの入力チャン ネルChlのモジュールのスライドツマミ28から操作 10 者が手を離すと、再びモータ駆動され、このスライドツ マミ28は、上端まで移動する。

【0038】また、操作部A、Bの入力チャンネルCh 1のモジュールのスライドツマミ28に操作者が触れて いる場合において、操作部Aの入力チャンネルCh1の モジュールのスライドツマミ28から、操作者が手を離 すと、検知信号が消失するので、入力チャンネルCh1 のフェーダ14は、操作部Bの入力チャンネルCh1の モジュールのスライドツマミ28の操作に応じて制御さ れる。即ち、マイナス無限大に制御される。同時に、操 20 作部Aの入力チャンネルChlのモジュールのスライド ツマミ28は、モータによってマイナス無限大まで移動 される。

【0039】このように各操作部A、Bの各モジュール のスライドツマミは、操作者が手で触れていない状態で は、他方の操作部の対応するスライドツマミが操作され ていると、その他方の操作部の対応するスライドツマミ の操作状態と同じ状態とされ、他方の操作部での操作状 態が容易に分かる。また、操作部Aの操作子のみが操作 されていて、その操作子から手が離された場合にも、操 30 作部Bの対応する操作子は、手が離された操作部Bの操 作子と同じ位置にある。従って、操作部Bにおいて操作 するために、操作部Bの対応する操作子に手を触れたと き、先の操作部Aでの操作子の操作状態と同じ状態から 操作が行われるので、急激に音響状態が変化することは ない。

【0040】第2の実施の形態を図4に示す。この実施 の形態では、第1の実施の形態の操作部A、B間に通信 回路30、32を設けたものである。第1の実施の形態 と同等部分には同一符号を付して、その説明を省略す る。通信回路30、32には、それぞれマイクロホン3 4、36とスピーカ38、40が設けられており、これ らを利用して、操作部A、B間で通話を行うことができ る。よって、操作部A、Bの操作者間で連絡を取り合い ながら、音響状態の調整を行うことができる。

【0041】上記の両実施の形態では、操作部をA、B の2つ設けたが、3つ以上の操作部を設けることもでき る。この場合、操作が競合した場合、最初に操作された 操作子での操作を優先し、この操作された操作子から操 作者の手が離れた場合には、2番目に操作者が操作した 50 【0047】請求項4記載の発明によれば、操作パラメ

操作子での操作を行い、この2番目に操作された操作子 からも手が離れると、3番目に操作された操作子での操 作を行うようにすることができる。

【0042】また、上記の両実施の形態では、信号処理 部10は、操作部A、Bとは別個に設けられているよう に図示したが、操作部A、Bいずれかの内部に設けるよ うにしてもよい。また、各操作部の各モジュールの各ツ マミまたはその近傍に、他方の操作部の対応するツマミ に操作者が触れているか否かを表示するLED等の表示 手段を設けてもよい。これは、例えばツマミに操作者が 触れたときに発生される検知信号を使用すれば、容易に 実現できる。

【0043】また、上記の各実施の形態では、各モジュ ールのツマミ24、26、28の全ての操作について、 操作部A、Bにおいて操作が競合する場合に処理につい て説明したが、特定のツマミに対してのみ操作が競合し た場合に、先に操作されたツマミの操作を優先するよう に構成することもできる。また、上記の両実施の形態で は、本願発明をオーディオミキサーに実施したが、オー ディオ信号の特性を調整する機器であれば、オーディオ ミキサー以外の機器にも使用することができる。 [0044]

【発明の効果】以上のように、請求項1記載の発明によ れば、複数の操作パラメータ発生手段によって、可聴周 波数信号の各特性を調整することができ、例えばコンサ ートホール等の様々な位置に、それぞれ操作パラメータ 発生手段を配置することによって、これら様々な位置の 音響状況を把握しながら、音響状態を最適に調整すると とができる。

【0045】請求項2記載の発明によれば、例えば複数 の操作パラメータ発生手段が、同一の特性の操作パラメ ータを発生したとしても、即ち競合したとしても、決定 手段が決定した操作パラメータ発生手段の操作パラメー タによって特性が調整される。従って、複数の操作パラ メータ発生手段からの操作パラメータが競合したとして も、一定の規則に従って処理されるので、各特性の調整 状況に混乱が生じることはない。

【0046】請求項3記載の発明によれば、決定手段 は、同一の特性に対する操作パラメータが競合した場 合、先に操作された操作子からの操作パラメータを優先 する。例えば後から操作された操作子からの操作パラメ ータを優先させた場合には、先に操作された操作子がま だ操作中であっても、後で操作された操作子からの操作 パラメータによる調整に切り換えられるので、特性の変 化が急激に起こり、聴衆が違和感を感じる。しかし、請 求項3記載の発明によれば、先に操作された操作子が操 作されている限りは、その操作に応じた調整が行われて いるので、音響状況が急激に変化することがなく、聴衆 が違和感を感じることはない。

ータ発生手段の対応する操作子が既に操作パラメータを発生していると、この操作子の操作量に応じて、別の操作パラメータ発生手段の対応する操作子が駆動手段によって移動されるので、先に操作されている操作子の操作状況を把握することができるし、先に操作されていた操作子から手が離された後に、別の操作部の操作された操作子による操作に切り換えられても、後に操作された操作子を先に操作された操作子と同じ位置から操作することができるので、急激に音響状態が変化することはない

【0048】請求項5記載の発明によれば、操作バラメータ発生手段間において、通信が可能であるので、両操作パラメータ発生手段の操作者が、互いに連絡を取りながら、音響状態を調整を行え、それぞれの場所について円滑に良好な音響状態とすることができる。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明による信号処理装置を実施したオーディ\*

\*オミキサーの第1の実施の形態のブロック図である。

【図2】同第1の実施の形態の操作部A、Bの配置状態を示す図である。

【図3】同第1の実施の形態における操作部のモジュールの操作状態を示す図である。

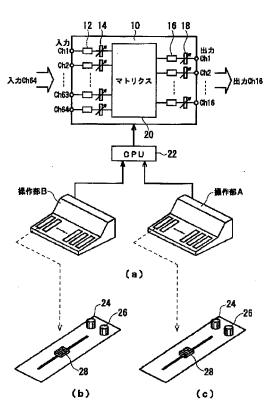
【図4】同第2の実施の形態のブロック図である。

【図5】従来のオーディオミキサーの操作部の配置を示す図である。

#### 【符号の説明】

- 10 10 信号処理部(信号処理手段)
  - 12 16 フィルタ
  - 14 18 フェーダ
  - 22 CPU (決定手段)
  - 24 26 回転ツマミ(操作子)
  - 28 スライドツマミ (操作子)
  - A B 操作部(操作パラメータ発生手段)

【図1】



#### [図2]

